

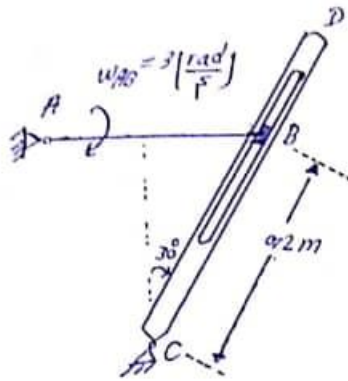
جامعة دمشق
كلية الهندسة الميكانيكية والكهربائية الثانية في السويداء
قسم هندسة الميكانيك العام
السنة الأولى

الجانب العملي لمقرر الميكانيك الهندسي (الحركة) (المحاضرة الثامنة)

إعداد المهندس: ضياء الخطيب

مسألة رقم 1

حركة كما مرزاد 8 على



يعود الذراع AB مع عماد نقطة سرعة زاوية ثابتة
 $\omega_{AB} = 3 \left[\frac{\text{rad}}{\text{s}} \right]$ تدور الذراع المقوم CD
 من خلال نقطة B المتصلة بالذراع AB والعماد
 اشرح بحركة النقطة B والعماد ω_{CD} و v_{CD} .

- الحركة المطلقة: دورانية حول A
- الحركة النسبية: دورانية حول C
- الحركة النسبية: انحرافية مع الذراع CD

$$\vec{v}_B = \vec{v}_C + \vec{v}_r$$

$$v_B = \omega_{AB} \cdot AB = 3 \times 0.1 = 0.3 \text{ (m/s)}$$

بالإحداثيات X:

$$0 = v_C \cdot \cos 30 - v_r \cdot \cos 60$$

$$\Rightarrow v_r = v_C \cdot \sqrt{3}$$

بالإحداثيات Y:

$$-0.3 = -v_C \cdot \sin 30 - (v_C \cdot \sqrt{3}) \sin 60$$

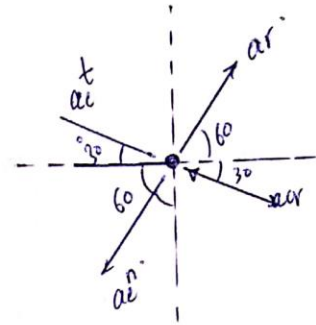
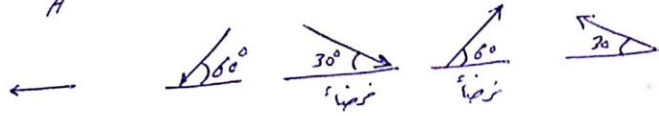
$$v_C = 0.15 \text{ (m/s)}$$

$$v_r = 0.15 \sqrt{3} \text{ (m/s)}$$

$$\omega_C = \frac{v_C}{CD} = \frac{0.15}{0.2} = 0.75 \text{ (rad/s)}$$

1

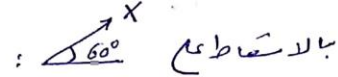
$$\vec{a}_A^n = \vec{a}_e^n + \vec{a}_e^t + \vec{a}_r + \vec{a}_{cr}$$



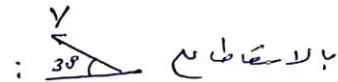
$$a_A^n = \omega_{AB}^2 \cdot AB = (3)^2 \cdot 0,1 = 0,9 \left(\frac{m}{s^2} \right)$$

$$a_e^n = \omega_e^2 \cdot AB = (0,75)^2 \cdot 0,2 = 0,1125 \left(\frac{m}{s^2} \right)$$

$$a_{cr} = 2 \cdot \omega_e \cdot v_r = 2 \times 0,75 \times 0,15 \sqrt{3} = 0,39 \left(\frac{m}{s^2} \right)$$



$$-a_A^n \cos 60 = a_e^n + a_r$$



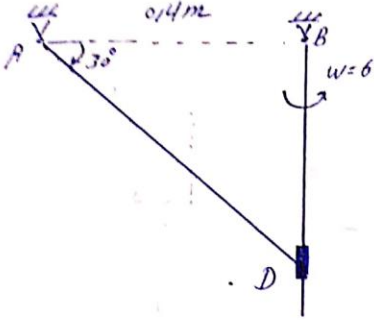
$$0,9 \cdot \cos 30 = 0 - a_e^t + 0 + 0,39$$

$$a_e^t = 0,39 - 0,9 \cdot \cos 30 = -0,39 \left(\frac{m}{s^2} \right)$$

$$\Sigma_{CD} = \frac{0,39}{0,12} = 3,25 \left(\frac{rad}{s^2} \right)$$

2

مسألة ششم



يدور انزاع BC عكس عقارب الساعة بسرعة زاوية ثابتة، مما يؤدي لدوران انزاع AD عند طرفه الزاوية D المطلوب:

- اشرح الحركة المركبة واجب ω_{AD} و Σ_{AD}
- الحركة المطلقة : دورانية حول A
- الحركة الملتصقة : دورانية منتظمة حول B بسرعة
- الحركة النسبية : انسيابية مع انزاع BC

$$\vec{V}_D = \vec{V}_e + \vec{V}_r$$

$\nearrow 60^\circ$ زفء
 \rightarrow زفء

$$BD = AB \cdot \tan(30) = 0.14 \times \tan(30) = 0.23 [m] \quad , \quad AD = 0.46 [m].$$

$$V_e = \omega_e \cdot BD = 6 \times 0.23 = 1.4 [m/s].$$

بالإسقاط على X :

$$V_D \cos 60 = 1.4 \Rightarrow V_D = 2.8 [m/s].$$

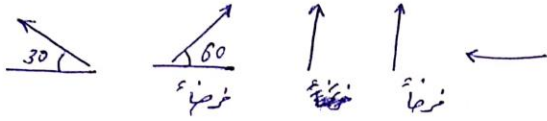
$$\omega_{AD} = \frac{2.8}{0.46} = 6.15 [rad/s].$$

بالإسقاط على Y :

$$2.8 \cdot \sin 60 = V_r \Rightarrow V_r = 2.42 \left[\frac{m}{s} \right].$$

[3]

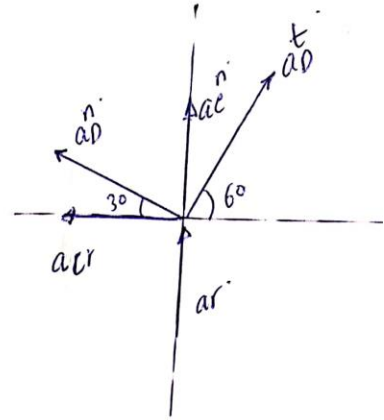
$$\vec{a}_D^n + \vec{a}_D^t = \vec{a}_e^n + \vec{a}_r + \vec{a}_c$$



$$a_D^n = \omega_{AD}^2 \cdot AD = 171 \text{ [m/s}^2\text{]} .$$

$$a_e^n = \omega_e^n \cdot BD = 8128 \text{ [m/s}^2\text{]} .$$

$$a_{ct} = 2\omega_e \cdot v_r = 29 \text{ [m/s}^2\text{]} .$$



: بالقطاع X

$$-171 \cdot \cos 30 + a_D^t \cdot \cos 60 = -29 .$$

$$a_D^t = -2815 \text{ [m/s}^2\text{]} .$$

: بالقطاع Y

$$171 \cdot \sin 30 = 2815 \cdot \sin 60 = 813 + a_r .$$

$$a_r = -2414 \text{ [m/s}^2\text{]} .$$

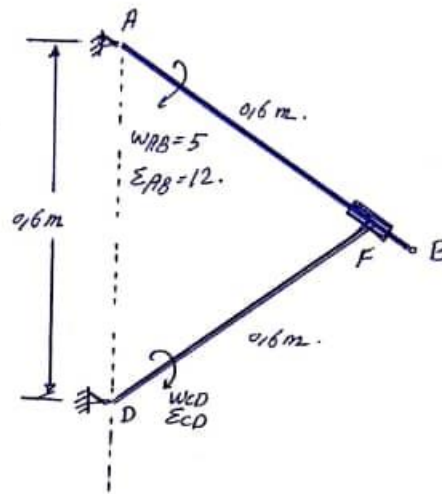
$$\Sigma_{AD} = \frac{2815}{0146} = 62 \text{ } \left(\frac{\text{rad}}{\text{s}} \right) .$$

4

مسألة رقم ٢ :

في لحظة معينة من الحركة يدور الذراع AB في الترتيب الآلية الموضحة بالشكل
 لسرعة زاوية مقدارها $\omega = 5 \text{ (rad/s)}$ وسرعة زاوية مقدارها $\omega = 12 \text{ (rad/s)}$
 وحالاتها بأنها تدور مع عقارب الساعة مما يؤدي لتدوير الذراع DF من خلال التزلقة
 F المشيئة به الصلب في هذه اللحظة

- (أ) حساب سرعة التزلقة F
- (ب) حساب سرعة التزلقة F مع تمديد مني دقيقة تشرح كدررسين



$$V_F = V_e + V_r$$



$$V_e = \omega_{AB} \cdot AF = 3 \text{ [m/s]}$$

بالإسقاط مع X :

$$V_F \cdot \cos 60 = -3 \cdot \cos 60 + V_r \cdot \cos 30$$

$$V_F \cdot 0.5 = -3 \cdot 0.5 + V_r \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow V_F = \sqrt{3} \cdot V_r - 3$$

$$-V_F \sin 60 = -V_C \sin 60 - V_r \sin 30$$

: بلا عرض مع Y

$$(\sqrt{3} \cdot V_r - 3) \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} = 3 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} + V_r \cdot 0,5$$

$$3V_r - 3\sqrt{3} = 3\sqrt{3} + V_r$$

$$V_r = \frac{6\sqrt{3}}{2} = 3\sqrt{3} \text{ [m/s]}$$

$$V_F = \sqrt{3}(3\sqrt{3}) - 3 = 6 \left[\frac{m}{s} \right] \Rightarrow \omega_2 = \frac{V_F}{r_2} = 10 \left[\frac{rad}{s} \right]$$

$$\vec{a}_F^n + \vec{a}_F^t = \vec{a}_C^n + \vec{a}_C^t + \vec{a}_r + \vec{a}_{cr}$$

$$a_F^n = \omega_2^2 \cdot DF = 100 \cdot 0,6 = 60 \text{ [m/s}^2\text{]} \quad \nabla$$

$$a_F^t = ? \quad \triangle 60^\circ \text{ في}$$

$$a_C^n = \omega_{AB}^2 \cdot AF = 25 \times 0,6 = 15 \text{ [m/s}^2\text{]} \quad \triangle 30^\circ$$

$$a_C^t = \epsilon_{AB} \cdot AF = 12 \times 0,6 = 7,2 \text{ [m/s}^2\text{]} \quad \triangle 60^\circ$$

$$a_r = ?$$

$$a_{cr} = 2\omega_C \cdot V_r = 2 \times 5 \times 3\sqrt{3} = 30\sqrt{3} \text{ [m/s}^2\text{]} \quad \nabla$$

$$-60 \left(\frac{\sqrt{3}}{2} \right) + a_F^t \left(\frac{1}{2} \right) = -15 \left(\frac{\sqrt{3}}{2} \right) - 7,2 \left(\frac{1}{2} \right) + a_r \left(\frac{\sqrt{3}}{2} \right) - 30\sqrt{3} \left(\frac{1}{2} \right)$$

: بلا عرض مع X

$$a_F^t = -15\sqrt{3} + 7,2 - a_r\sqrt{3}$$

: بلا عرض مع Y

$$-60 \left(\frac{1}{2} \right) + (-15\sqrt{3} + 7,2 - a_r\sqrt{3}) \left(\frac{\sqrt{3}}{2} \right) = 15 \left(\frac{1}{2} \right) - 7,2 \left(\frac{\sqrt{3}}{2} \right)$$

$$-a_r \left(\frac{1}{2} \right) - 30\sqrt{3} \left(\frac{\sqrt{3}}{2} \right)$$

$$a_r = -2,52 \text{ [m/s}^2\text{]}$$

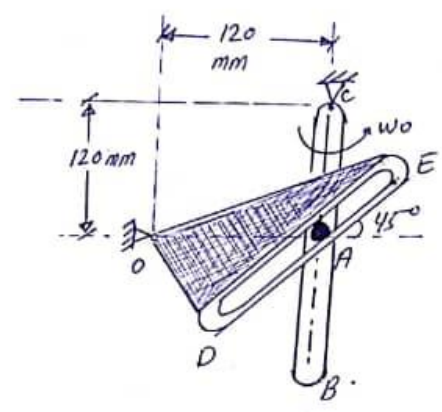
$$a_F^t = -16,25 \text{ [m/s}^2\text{]}$$

$$a_F = \sqrt{60^2 + 16,25^2} = 62,16 \text{ [m/s}^2\text{]}$$

6

مسألة رقم ٤

- ليدور بكر CB بسرعة زاوية ثابتة ($\omega_0 = 4 \text{ rad/s}$) عكس عقارب الساعة .
 إذا كانت ان السار A مثبت بالذراع CB وتتركه يمشي بكر ODE .
 ١. احب السرعة الزاوية والسرعة الزاوية للبكر ODE .
 ٢. احب السرعة الزاوية والسرعة الزاوية للسار .



- الحركة المطلقة : دورانية منسقة حول C .
 - الحركة النسبية : دورانية حول O .
 - الحركة النسبية : انزلاقية منسقة من DE وتعمل بزاوية 45° .

$$\vec{V}_A = \vec{V}_c + \vec{V}_r$$

\rightarrow \downarrow \nearrow_{45°
 حركة حركة

$$V_A = \omega \cdot AC = 480 \left(\frac{\text{mm}}{\text{s}} \right)$$

بالإحداثيات x : $V_A = V_r \cdot \cos 45 \Rightarrow V_r = 480\sqrt{2} \left[\frac{\text{mm}}{\text{s}} \right]$

بالإحداثيات y : $0 = -V_e + 480 \cdot \sqrt{2} \cdot \sin 45^\circ$

$$V_e = 480 \left(\frac{\text{mm}}{\text{s}} \right) , \omega_e = \frac{V_e}{120} = 4 \left[\frac{\text{rad}}{\text{s}} \right]$$

7

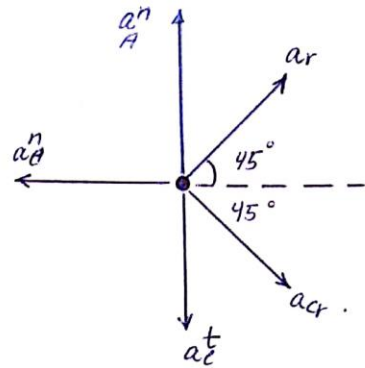
$$\vec{a}_A^n = \vec{a}_e^n + \vec{a}_e^t + \vec{a}_r + \vec{a}_c$$

$$a_A^n = \omega_o^2 \cdot AC = 16 \times 120 = 1920 \left[\frac{\text{mm}}{\text{s}^2} \right] \uparrow$$

$$a_A^n = \omega_e^2 \cdot AO = 16 \times 120 = 1920 \left[\frac{\text{mm}}{\text{s}^2} \right] \leftarrow$$

$$a_e^t = ? , \quad \triangle_{45^\circ} \quad \text{cos}$$

$$a_c = 2 \cdot \omega_e \cdot v_r = 2 \times 4 \times 480 \times \sqrt{2} = 3840\sqrt{2} \quad \triangle_{45^\circ}$$



$$\text{X محاوره } \Sigma F_x = 0 = -1920 + a_r \cdot \cos 45 + 3840\sqrt{2}$$

$$a_r = -1920\sqrt{2} \left[\frac{\text{mm}}{\text{s}^2} \right]$$

$$\text{Y محاوره } \Sigma F_y = 1920 = -\Sigma c \cdot 120 + 1920 - 3840$$

$$\Sigma c = -64 \left[\frac{\text{rad}}{\text{s}^2} \right]$$

8

سؤال رقم 5 :

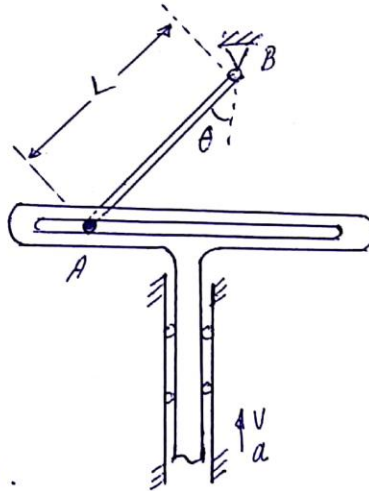
يدور الطرف AB مع عقارب الساعة بسرعة زاوية ثابتة $\omega_{AB} = 3 \left[\frac{\text{rad}}{\text{s}} \right]$

مما يؤدي إلى حركة ترددية للحد C، المطلوب حساب

١. سرعة دلت مع الطرف A

٢. سرعة دلت مع الحد C

$$L = 40 \text{ cm}, \theta = 60^\circ$$



$$\begin{aligned} \theta &= 60^\circ \\ L &= 0.4 \text{ m} \\ \omega &= 3 \text{ (rad/s) } \curvearrowright \end{aligned}$$

$$\vec{V}_A = \vec{V}_e + \vec{V}_r$$



$$V_A = \omega \cdot r = 1.2 \left(\frac{\text{m}}{\text{s}} \right)$$

$$x^C : -1.2 \cdot \cos 60 = -V_r$$

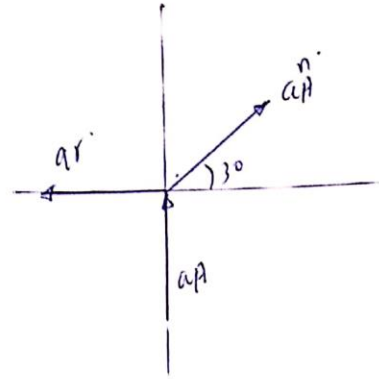
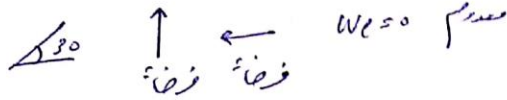
$$y^C : 1.2 \cdot \sin 60 = V_e$$

$$\Rightarrow \begin{aligned} V_e &= 0.6\sqrt{3} \left(\frac{\text{m}}{\text{s}} \right) \\ V_r &= 0.6 \left(\frac{\text{m}}{\text{s}} \right) \end{aligned}$$

حركة الأضلاع المتبقية $\omega_e = 0$

[9]

$$\vec{a}_n = \vec{a}_A + \vec{a}_r + \vec{a}_c$$



$$a_n = \omega^2 r = 3.6 \left(\frac{m}{s^2} \right)$$

x بلا صافط : $3.6 \cdot \cos 30 = -a_r \Rightarrow a_r = -1.8\sqrt{3} \left(\frac{m}{s^2} \right)$

y بلا صافط : $3.6 \cdot \sin 30 = a_c \Rightarrow a_c = 1.8 \left(\frac{m}{s^2} \right)$